

2007.05.26 hétfő:

VII. Előadás (7. hét)

## Integralredukciós tétel


### Gradiens

$$u(\underline{r}) = u(x, y, z) : [\text{grad}]_{P(x, y, z)} = \left( \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial u}{\partial z} \right)$$

### Divergencia

$\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \dots, \mathcal{F}_n$  mérhetőek ( $\exists$  felülete)

irányítottok:  $V_n$


$$\underline{v}(\underline{r}) \Rightarrow [\text{div } \underline{v}(\underline{r})]_P = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\int_{\mathcal{F}_n} \underline{v}(\underline{r}) dF}{V_n}$$

### Kiszámítás:

$$\underline{v}(\underline{r}) = X(x, y, z) \underline{i} + Y(x, y, z) \underline{j} + Z(x, y, z) \underline{k}$$

$$[\text{div } \underline{v}]_{P_0(x_0, y_0, z_0)} = \left. \frac{\partial X}{\partial x} \right|_{P_0} + \left. \frac{\partial Y}{\partial y} \right|_{P_0} + \left. \frac{\partial Z}{\partial z} \right|_{P_0}$$

$$\frac{\partial X}{\partial x}, \frac{\partial Y}{\partial y}, \frac{\partial Z}{\partial z}$$

$\exists$  egy  $P_0$  pont környezetében, folytonosok ebben a pontban

### Történelmi jelentés

(felületi integrál)

$$\int_{\mathcal{F}_n} \underline{v}(\underline{r}) dF$$

egységnyi idő alatt az áramló folyadék terfogatnyi mértéke  
(kifelé folyó menny. - befelé folyó menny.)  $\approx$  TORRAN'S

divergencia = áramerősség sűrűsége

## Rotáció

Symbolikus vektor

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \underline{i} + \frac{\partial}{\partial y} \underline{j} + \frac{\partial}{\partial z} \underline{k}$$

$$u(\underline{r}) = u(x, y, z)$$

$$\nabla u = \frac{\partial u}{\partial x} \underline{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \underline{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \underline{k} = \text{grad } u$$

$$\underline{v}(\underline{r}) = X \underline{i} + Y \underline{j} + Z \underline{k}$$

$$\text{rot } \underline{v}(\underline{r}) = \nabla \times \underline{u} = \left( \frac{\partial}{\partial x} \underline{i} + \frac{\partial}{\partial y} \underline{j} + \frac{\partial}{\partial z} \underline{k} \right) (X \underline{i} + Y \underline{j} + Z \underline{k}) = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ X & Y & Z \end{vmatrix} =$$

felt parac derültök  $\mathbb{F}$ , folytonosok

$$= \underline{i} \left( \frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial z} \right) - \underline{j} \left( \frac{\partial Z}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial z} \right) + \underline{k} \left( \frac{\partial Y}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial y} \right)$$

## Vektorpotencia:

$$\underline{v}(\underline{r})$$

Ha  $\exists \underline{u}(\underline{r})$  :  $\text{rot } \underline{u}(\underline{r}) = \underline{v}(\underline{r})$  :  $\underline{u}(\underline{r})$  a  $\underline{v}(\underline{r})$  vektorpotenciája

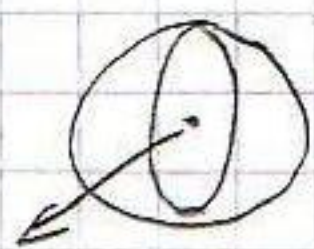
$$\text{div rot } \underline{v}(\underline{r}) = 0 \quad (\underline{v}(\underline{r}) \text{ kétszer diffrak})$$

$$\underline{v}(\underline{r}) = \text{rot } \underline{u}(\underline{r})$$

$$\text{div } \underline{v}(\underline{r}) = \text{div rot } \underline{u}(\underline{r}) = 0 \quad (\text{ha } \exists \underline{u}(\underline{r})\text{-nek rot-ja } \Rightarrow \text{div rot-ja} = 0)$$

## Gauss - Ostrogradskij-tétel

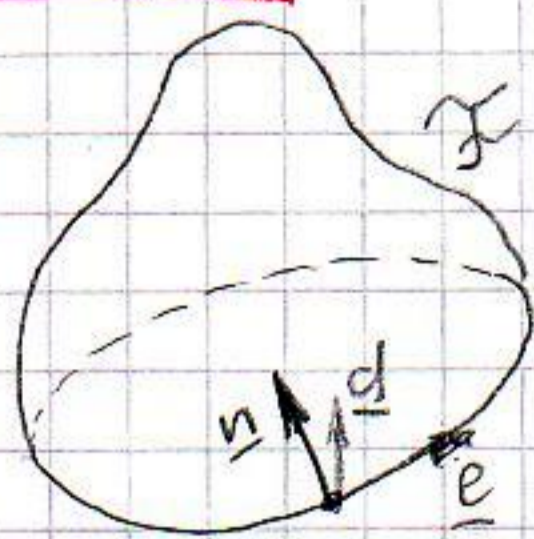
Legyen  $V$  egy tetszőleges tartomány, amelynek a határa egy  $\mathbb{F}$  folytonos diffrak felüleldarabokból áll ( $\mathbb{F}$  kifele irányított)



$\underline{v}(\underline{r})$  folytonos vektor-vektor fn. a határon is folyt parac derültök  $\mathbb{F}$ -k és folytonosok  $V$ -ben

$$\int_{\mathbb{F}} \underline{v}(\underline{r}) \cdot d\mathbb{F} = \iiint_V \left( \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z} \right) dx dy dz$$

# Stokes-tétel



$F$ : folyt. diffható felület, határa egy  $L$  zárt rektifikálható  
 $\underline{v}(r)$  vekt-vért fv. folyt. diffható  $F$ -en és  $L$ -en is

$\underline{e}$ : irányvektor  
 $\underline{n}$ : felület normálvektora  
 $\underline{d} = (\underline{n} \times \underline{e})$

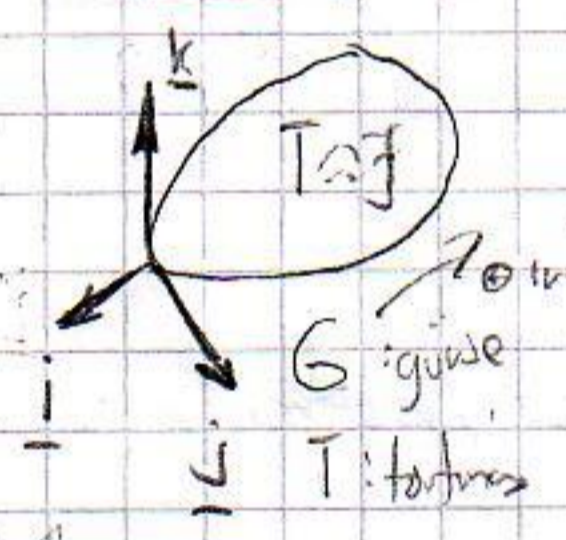
$$\int_F \text{rot } \underline{v}(r) dF = \oint_L \underline{v}(r) dr$$

irányítást is mondani kell!

$(\underline{n}, \underline{e}, \underline{d})$  jobbsodrású rendszer alkot  $F$  pozitív irányítású (felvett  $\underline{e}$ -vel)

zárt görkemeneti integrál = 0, ha a rotációja 0 ( $\text{rot } \underline{v}(r) = 0$ )  
 $\Rightarrow$  vektortér skalarpotenciál  $\Leftrightarrow$  rotációja 0 (rot-mentes)

## spec. eset Green-tétel (síksíki Stokes-tétel)



$x, y$  koord. vsz-ban legyen egy  $G$  zárt görkeme, ami  
 határolja egy egyszerűen összefüggő  $T$  tartományt,  
 és legyen hív fv. elv adottság

$v_1(x, y), v_2(x, y)$ , melyeknek parci. deriváltjaitól folytatásuk (úthatáron is)

$$\int_T \left( \frac{\partial v_2}{\partial x} - \frac{\partial v_1}{\partial y} \right) dx dy = \int_G (v_1 \underline{i} + v_2 \underline{j}) dr$$

$\text{rot } \underline{v}(r)$                        $\underline{v}(r)$

## Köretkarmény

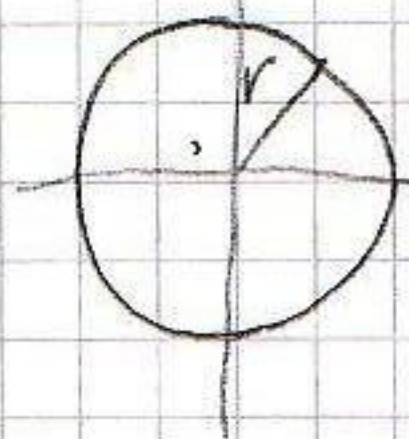
Sikv. tart. területe:  $|T| = \iint_T 1 dx dy$

ha  $\left. \begin{matrix} v_2(x, y) = x \\ v_1(x, y) = 0 \end{matrix} \right\} \Rightarrow |T| = \oint_G x \underline{j} dr = \oint_G -y \underline{i} dr$

$v_2(x, y) = 0$   
 $v_1(x, y) = -y$

Spec vektor fv

pl : r-sugarú kör feülette



$$K_r : \underline{r}(t) = r \cdot \cos t \underline{i} + r \sin t \underline{j} \quad (0 \leq t \leq 2\pi) \Rightarrow \dot{\underline{r}}(t) = r \sin t \underline{i} + r \cos t \underline{j}$$

$$|K_r| = \int_{K_r} \underline{x}_j d\underline{r} = \int_0^{2\pi} r \cos t \underline{j} \cdot (r \sin t \underline{i} + r \cos t \underline{j}) dt =$$

(görbentí, most leírdetvanti)

$$= \int_0^{2\pi} r^2 \cos^2 t dt = r^2 \int_0^{2\pi} \cos^2 t dt = r^2 \int_0^{2\pi} \frac{1 + \cos t}{2} dt = \underline{\underline{\pi r^2}}$$

### Ért: Tenzor

(A) (B) lin. vektor-vektor függvény (továbbiakban  $v: v, f: v$ ) (lin = hom + add)

$$\underline{v}(c \underline{r}) = c \underline{v}(\underline{r}) \quad (c \text{ állandó}) \quad \left. \vphantom{\underline{v}(c \underline{r})} \right\} \text{lin}$$

$$\underline{v}(\underline{r}_1 + \underline{r}_2) = \underline{v}(\underline{r}_1) + \underline{v}(\underline{r}_2)$$

pl  $\underline{v}(\underline{r}) = \lambda \underline{r}$

$$\underline{v}(\underline{r}) = \underline{c} \times \underline{r} \quad (\underline{c} \text{ adott vektor})$$

$$\underline{v}(\underline{r}) = \text{grad}(\underline{r}^2) \quad \swarrow \text{összegképzés} \quad \text{skalár szorz}$$

### Tenzor megoldása:

Bázis :  $\underline{i}, \underline{j}, \underline{k}$

$$\underline{r} = x \underline{i} + y \underline{j} + z \underline{k}$$

$$\underline{A}(\underline{r}) \text{ tenzor : } \underline{A}(\underline{r}) = x \underline{A}(\underline{i}) + y \underline{A}(\underline{j}) + z \underline{A}(\underline{k})$$

$$\underline{A}(\underline{i}) = a_{11} \underline{i} + a_{21} \underline{j} + a_{31} \underline{k} = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{31} \end{pmatrix}$$

$$\underline{A}(\underline{j}) = a_{12} \underline{i} + a_{22} \underline{j} + a_{32} \underline{k} = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ a_{32} \end{pmatrix}$$

$$\underline{A}(\underline{k}) = a_{13} \underline{i} + a_{23} \underline{j} + a_{33} \underline{k} = \begin{pmatrix} a_{13} \\ a_{23} \\ a_{33} \end{pmatrix}$$

$$\underline{r} = x \underline{j} + y \underline{j} + z \underline{k}$$

$$\underline{A}(\underline{r}) = x \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{31} \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ a_{32} \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} a_{13} \\ a_{23} \\ a_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$\underline{A}$  az  $A$  tenzor mátrixa

Érkeztetés  $\underline{A} \Rightarrow A$  mátrix

$a_{11} \quad a_{12} \quad a_{13} \quad a_{21} \quad a_{22} \quad a_{23} \quad a_{31} \quad a_{32} \quad a_{33}$  = A mátrix nyoma =

$\underline{A}$  tenzor skalar invariánsa, mert tenzor egyen adott

A mátrix függ adott bázistól (váltó bázis váltó  $A$  mátrix)

INVARIÁNS = nyoma független bázis megválasztásától

Ha  $A = A^T$  : szimmetrikus mátrix  $\Rightarrow$  A tenzor szimmetrikus

pl  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  szimm

ha  $A = -A^T$  : ANTI-SZIMMETRIKUS  $\Rightarrow$  tenzor is antiszimmetrikus

Ha  $\underline{A}$  (ill  $A$ ) antiszimmetrikus  $\Rightarrow$   $\underline{A}(\underline{r}) = \underline{a} \times \underline{r}$  ( $\underline{a}$  adott)

$\underline{a}$  vektor az  $\underline{A}$  tenzor vektor-invariánsa

$$A = \underbrace{\frac{A+A^T}{2}}_{A_1} + \underbrace{\frac{A-A^T}{2}}_{A_2} = A_1 + A_2$$

$\Rightarrow A_1$  szimm  
( $A_1 = A_1^T$ )

$A_2$  antiszimmetrikus  
 $A_2 = -A_2^T$

$\Rightarrow$  tenzor is felbontható egy szimm és antiszimmetrikus tenzor összegére

$\underline{A}_2$  antiszimmetrikus tenzor, van vektor-invariánsa

$\underline{A}$  vektor-invariánsnak is nevezzük